

UNE CARACTÉRISATION DU FIBRÉ COTANGENT

TONG VAN DUC

We prove that the Lie algebra of infinitesimal automorphisms of the cotangent structure on the total space of the cotangent bundle of a manifold is isomorphic to the semi-direct product of the Lie algebra of the vector fields on the manifold by the space of closed 1-forms, the vector fields operating on the forms by Lie derivation. The derivations of this algebra Lie are completely determined and we prove that it characterises the cotangent bundle.

DÉFINITION: On appellera *groupe cotangent*, le sous-groupe de $GL(2n, \mathbb{R})$ dont les éléments sont de la forme :

$$(1) \quad \begin{bmatrix} A & 0 \\ B & {}^t A^{-1} \end{bmatrix}$$

où $A \in GL(n, \mathbb{R})$ et ${}^t AB = {}^t BA$.

DÉFINITION: Une structure presque-cotangente sur une variété est une G -structure dont le groupe structural est le groupe cotangent. Une structure cotangente est une structure presque cotangente intégrable.

Soit N une variété différentiable munie d'une structure presque-cotangente et soit $(\theta^1, \theta^2, \dots, \theta^{2n})$ une cobase adaptée à cette G -structure. Il existe sur N deux extensions de cette structure : la première est la structure presque-symplectique définie par la 2-forme $\Omega = \sum_{i=1}^n \theta^i \wedge \theta^{i+n}$ et la deuxième est déterminée par la distribution définie par $\theta^1 = c^{te}, \dots, \theta^n = c^{te}$ [2].

Soit M une variété différentiable connexe, paracompacte de dimension n . Tous les objets considérés sont supposés de classe C^∞ .

Soit (T^*M, p, M) le fibré cotangent de la variété M . Si (U, x^i) ($i, j, \dots = 1, \dots, n$) est une carte locale de M , on désigne par (x^i, y_i) les coordonnées canoniques de T^*M dans l'ouvert $p^{-1}(U)$. Si $(U', x^{i'})$ est une autre carte locale de M telle que $U \cap U' \neq \emptyset$, alors la matrice jacobienne des changements de coordonnées est de la forme (1) où

$$A = \begin{bmatrix} \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad B = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 x^i}{\partial x^{i'} \partial x^{j'}} y_i \frac{\partial x^{j'}}{\partial x^k} \end{bmatrix}$$

Received 14 March 1988

Copyright Clearance Centre, Inc. Serial-fee code: 0004-9729/88 \$A2.00+0.00.

Ainsi, l'espace total du fibré cotangent est muni d'une structure cotangente. Cette structure est subordonnée à la structure symplectique définie par la différentielle extérieure de la forme de Lionville $\theta = \sum_{i=1}^n y_i dx^i$ et à la G -structure définie par le feuilletage lagrangien dont les feuilles sont les fibres du fibré cotangent. La structure cotangente est l'intersection de ces deux structures.

Soient X un champ de vecteurs sur M , (φ_t) son groupe local à un paramètre, alors ${}^t(\varphi_t^{-1})$ est un groupe local à un paramètre sur T^*M dont le champ de vecteurs associé \tilde{X} est appelé relèvement de X .

Si $X = X^i \frac{\partial}{\partial x^i}$, \tilde{X} a pour expression locale :

$$\tilde{X} = X^i \frac{\partial}{\partial x^i} - \frac{\partial X^j}{\partial x^i} y_j \frac{\partial}{\partial y_i} .$$

Puisque le fibré vertical VT^*M de T^*M est isomorphe à $T^*M \times_M T^*M$, toute section ω de T^*M induit une section ω^v de VT^*M , appelée relèvement vertical de ω .

Si $\omega = a_i dx^i$, on a $\omega^v = a_i \frac{\partial}{\partial y_i}$.

Soit C le champ canonique sur T^*M ; C a pour expression locale $C = y_i \frac{\partial}{\partial y_i}$.

PROPOSITION 1. On a :

$$\begin{aligned} [\tilde{X}, \tilde{Y}] &= [\widetilde{X}, \widetilde{Y}], \quad [\tilde{X}, \omega^v] = (L_X \omega)^v \\ [\omega^v, \omega'^v] &= 0, \quad [C, \tilde{X}] = 0, \quad [C, \omega^v] = -\omega^v \\ \forall X, Y \in \mathcal{X}(M) \text{ et } \forall \omega, \omega' \in \mathcal{X}^*(M). \end{aligned}$$

PREUVE: Utiliser, par exemple, les expressions locales de X, X', ω et ω' . ■

Soit L l'algèbre de Lie des automorphismes infinitésimaux de la structure cotangente sur T^*M .

Soit $A = A^i \frac{\partial}{\partial x^i} + A_i \frac{\partial}{\partial y_i}$ un élément de L . Le fait que A est un champ symplectique se traduit par

$$\frac{\partial A_i}{\partial x^j} = \frac{\partial A_j}{\partial x^i}, \quad \frac{\partial A^i}{\partial y_j} = \frac{\partial A^j}{\partial y_i}, \quad \frac{\partial A_i}{\partial y_j} = -\frac{\partial A^j}{\partial x^i} .$$

D'autre part, comme A est un automorphisme infinitésimal du feuilletage défini par les fibres du fibré cotangent, on a $\frac{\partial A^i}{\partial y_j} = 0$. On en déduit que les éléments de L sont de la forme :

$$A = A^i(x) \frac{\partial}{\partial x^i} + \left(-\frac{\partial A^j}{\partial x^i} y_j + \omega_i(x) \right) \frac{\partial}{\partial y_i}$$

où les ω_i sont soumises à la condition

$$\frac{\partial \omega_i}{\partial x^j} = \frac{\partial \omega_j}{\partial x^i}.$$

Autrement dit, $\omega_i \frac{\partial}{\partial y_i}$ est le relèvement vertical d'une 1-forme fermée sur M .

Ainsi les éléments de L sont projetables sur M et on a un morphisme surjectif d'algèbres de Lie q de L sur $\mathcal{X}(\widetilde{M})$ défini par $q(A) = (\widetilde{p_*}A) \quad \forall A \in L$. D'où la suite exacte scindée :

$$0 \longrightarrow Z^1(M)^v \longrightarrow L \xrightarrow{q} \mathcal{X}(\widetilde{M}) \longrightarrow 0$$

où $Z^1(M)^v$ désigne le relèvement vertical de l'espace $Z^1(M)$ des 1-formes fermées sur M .

THÉORÈME 1. $L = \mathcal{X}(\widetilde{M}) \oplus Z^1(M)^v$.

On déduit de la proposition 1 et du théorème 1 le :

THÉORÈME 2. L est isomorphe au produit semi-direct de l'algèbre de Lie $\mathcal{X}(M)$ par l'espace vectoriel $Z^1(M)$ des 1-formes fermées, les champs de vecteurs opérant sur les 1-formes par dérivations de Lie.

On rappelle que le crochet dans $\mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$ est défini de la façon suivante :

$$[(X, \omega), (X', \omega')] = ([X, X'], L_X \omega' - L_{X'} \omega)$$

$\forall X, X' \in \mathcal{X}(M)$ et $\forall \omega, \omega' \in Z^1(M)$.

On va maintenant étudier les dérivations de l'algèbre de Lie L .

Soit D une dérivation de L identifiée à $\mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$. Alors, il existe des applications \mathbb{R} -linéaires P, Q, R, S telles que :

$$D((X, \omega)) = (P(X) + Q(\omega), R(X) + S(\omega))$$

pour tout couple $(X, \omega) \in \mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$.

Le fait que D est une dérivation implique que P, Q, R, S sont des solutions des équations suivantes :

- 1) $P([X, Y]) = [P(X), Y] + [X, P(Y)];$
- 2) $Q(L_X \omega) = [X, Q(\omega)];$
- 3) $L_{Q(\omega)} \omega' = L_{Q(\omega')} \omega;$
- 4) $R([X, Y]) = L_X(R(Y)) - L_Y(R(X));$
- 5) $S(L_X \omega) = L_{P(X)} \omega + L_X(S(\omega)).$

L'équation 1) montre que P est une dérivation de $\mathcal{X}(M)$. Il existe donc un champ de vecteurs X_0 sur M tel que $P(X) = [X_0, X] \forall X \in \mathcal{X}(M)$ ([8]).

Les équations 2), 4) et 5) montrent que Q, R, S sont des opérateurs locaux.

Si l'on pose $Q(dx^i) = Q^{ij} \frac{\partial}{\partial x_j}$ et si l'on choisit $X = \frac{\partial}{\partial x^k}$ et $\omega = dx^i$, l'équation 2) montre que Q^{ij} sont des constantes ; pour $X = x^l \frac{\partial}{\partial x^i}$, $\omega = dx^i$, l'équation 3) devient : $Q^{lj} \frac{\partial}{\partial x^j} = -Q^{il} \frac{\partial}{\partial x^i}$; d'où $Q^{lj} = 0$ si $j \neq l$ et $Q^{ll} = -Q^{ll} \forall i$; par suite $Q(dx^i) = 0$.

Si l'on pose $Q(x^j dx^i + x^i dx^j) = Q^{jih} \frac{\partial}{\partial x^h}$, pour $X = \frac{\partial}{\partial x^l}$, $\omega = x^j dx^i + x^i dx^j$, puisque $Q(dx^i) = 0$, l'équation 2) implique que $\frac{\partial Q^{jih}}{\partial x^l} = 0$. Pour $\omega = x^j dx^i + x^i dx^j$ et $\omega' = x^k dx^l + x^l dx^k$ l'équation 3) devient :

$$Q^{jik} dx^l + Q^{jil} dx^k = Q^{klj} dx^i + Q^{kli} dx^j .$$

Si l'on choisit $i = j = k \neq l$, on trouve $Q^{iii} = 0$ et $Q^{iii} = 2Q^{iii}$. Pour $i = j \neq k = l$, on trouve $Q^{iik} = 0$, par suite $Q^{iki} = 0$. Si $i = k \neq l = j$, on trouve $Q^{jii} = 0$ et $Q^{ijj} = 0$. Donc $Q^{ijk} = 0$, si deux des trois indices sont égaux. Enfin, pour $i \neq j \neq k = l$, on trouve $Q^{jik} = 0$. De même, si l'on considère des 1-formes fermées de type $\omega = Sx^{i_1} \dots x^{i_l} dx^{i_{l+1}}$ ($l > 1$) où S désigne la sommation portant sur les permutations circulaires de i_1, \dots, i_{l+1} , un raisonnement par récurrence montre que $Q \equiv 0$ sur $Z^1(M)$.

L'opérateur différentiel R est une application \mathbb{R} -linéaire de $\mathcal{X}(M)$ dans $Z^1(M)$ vérifiant l'équation :

$$(4) \quad R([X, Y]) = L_X(R(Y)) - L_Y(R(X)) .$$

Puisque R est local, on va se restreindre à des cartes locales (U, x^i) où U est contractile.

Si l'on pose $R(\frac{\partial}{\partial x^i}) = df_i$ où f_i sont des fonctions différentiables définies sur U , pour $X = \frac{\partial}{\partial x^j}$, $Y = \frac{\partial}{\partial y^k}$, on trouve $d(\frac{\partial f_k}{\partial x^j} - \frac{\partial f_j}{\partial x^k}) = 0$. Soit $C_{kj} = \frac{\partial f_k}{\partial x^j} - \frac{\partial f_j}{\partial x^k}$; on a : $C_{kj} = -C_{jk}$. Si l'on pose $\alpha = f_i dx^i + C_{ij} x^i dx^j$, alors α est une 1-forme fermée.

Soit $H : \mathcal{X}(M) \rightarrow Z^1(M)$ définie par :

$$H(X) = R(X) - L_X \alpha .$$

Alors H vérifie la même équation que R :

$$(6) \quad H([X, Y]) = L_X(H(Y)) - L_Y(H(X)) .$$

De plus, $H\left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right) = 0$.

Si l'on pose $H\left(x^i \frac{\partial}{\partial x_j}\right) = df_j^i$, pour $X = x^j \frac{\partial}{\partial x^k}$, $Y = \frac{\partial}{\partial x^l}$, on trouve $d\left(\frac{\partial f_k^j}{\partial x^l}\right) = 0$, donc $\frac{\partial f_k^j}{\partial x^l}$ sont des constantes.

Pour $X = x^i \frac{\partial}{\partial x_j}$, $Y = x^k \frac{\partial}{\partial x^l}$, l'équation 6) devient :

$$\delta_j^k df_l^i - \delta_l^i df_j^k = \frac{\partial f_l^k}{\partial x_j} dx^i - \frac{\partial f_j^i}{\partial x^l} dx^k .$$

Pour $i = j = k \neq l$, on trouve $\frac{\partial f_l^i}{\partial x^m} = 0$ si $m \neq i$ et $\frac{\partial f_j^i}{\partial x^l} = 0$. Ainsi, $\forall l$, $\frac{\partial f_l^i}{\partial x^m} = 0$ si $m \neq i$. Pour $i = l$, $j \neq k$, on obtient $\frac{\partial f_j^k}{\partial x^l} = \frac{\partial f_j^i}{\partial x^i}$. Soit C_{jj}^i la valeur commune des $\frac{\partial f_j^i}{\partial x^i}$ et soit $\beta = \sum_{i=1}^n C_{ii}^i dx^i$. Alors $H\left(x^i \frac{\partial}{\partial x_j}\right) = L_{x^i \frac{\partial}{\partial x_j}}(\beta)$.

Soit G l'opérateur défini par $G(X) = H(X) - L_X \beta$. Alors G vérifie la même équation que H :

$$(7) \quad G([X, Y]) = L_X(G(Y)) - L_Y(G(X)) .$$

De plus, on a : $G\left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right) = G\left(x^i \frac{\partial}{\partial x_j}\right) = 0$. Un raisonnement par récurrence montre encore que $G \equiv 0$.

Il résulte de ce qui précède que, si l'on pose $\omega_0 = -(\alpha + \beta)$, alors $R(X) = -L_X \omega_0$.

Puisque $P(X) = [X_0, X]$, l'application S de $Z^1(M)$ dans lui-même vérifie l'équation :

$$(8) \quad S(L_X \omega) = L_{[X_0, X]} \omega + L_X(S(\omega)) .$$

Si l'on pose $S(dx^i) = dg^i$ et $X_0 = X_0^i \frac{\partial}{\partial x^i}$, pour $X = \frac{\partial}{\partial x^j}$ et $\omega = dx^i$ on trouve $d\left(\frac{\partial g^i}{\partial x^j} - \frac{\partial X_0^i}{\partial x^j}\right) = 0$; par suite $S(dx^i) = dX_0^i + C_j^i dx^j$ où C_j^i sont des constantes ; pour $X = x^k \frac{\partial}{\partial x^j}$, $\omega = dx^i$, l'équation 8) devient :

$$\delta_j^i (dX_0^k + C_l^k dx^l) = \delta_j^i dX_0^k + C_j^i dx^k .$$

Ainsi $C_l^i = 0$ si $l \neq i$ et $C_i^i = C_k^k$. Soit k la valeur commune des C_i^i et soit T l'application de $Z^1(M)$ dans lui-même définie par :

$$T(\omega) = S(\omega) - L_{X_0}\omega - k\omega .$$

Alors T vérifie l'équation :

$$(9) \quad T(L_X\omega) = L_X(T(\omega)) .$$

T est un opérateur local et on a $T(dx^i) = 0$.

Si l'on pose $T(x^i dx^j + x^j dx^i) = dh^{ij}$, on a $h^{ij} = h^{ji}$. Pour $\omega = x^i dx^j + x^j dx^i$ et $X = \frac{\partial}{\partial x^k}$, on trouve $d\left(\frac{\partial h^{ij}}{\partial x^k}\right) = 0$. Pour $\omega = x^i dx^j + x^j dx^i$, $X = x^k \frac{\partial}{\partial x^l}$, l'équation 9) devient :

$$T\left(x^k \delta_l^i dx^j + x^i \delta_l^j dx^k + x^k \delta_l^j dx^i + x^j \delta_l^i dx^k\right) = \frac{\partial h^{ij}}{\partial x^l} dx^k .$$

En faisant $i = j = l$, on trouve $4dh^k = \frac{\partial h^{ii}}{\partial x^i} dx^k$. Ainsi si $m \neq k$, $\frac{\partial h^{ki}}{\partial x^m} = 0$ et $2\frac{\partial h^{ki}}{\partial x^k} = \frac{\partial h^{ii}}{\partial x^i}$; par suite $\frac{\partial h^{ki}}{\partial x^k} = 0$ et $T(x^i dx^j + x^j dx^i) = 0$. En procédant de nouveau comme pour Q , on trouve $T \equiv 0$. Donc $S(\omega) = L_{X_0}\omega + k\omega$.

Comme P, Q, R, S sont des opérateurs locaux, il en est de même de D et on vient de montrer que, pour tout domaine contractile U d'une carte locale, il existe une forme ω_{0U} et une constante k_U telles que pour tout couple $(X, \omega) \in \mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$, la restriction D_U de D à U soit donnée par :

$$D_U(X_U, \omega_U) = \left([X_0, X]_U, L_{X_U}\omega_{0U} - L_{X_0U}\omega_U - k_U\omega_U \right) .$$

On en déduit que sur $U \cap V \neq \emptyset$ où V est le domaine d'une autre carte locale :

$$L_{X_{U \cap V}}(\omega_{0U} - \omega_{0V}) - (k_U - k_V)\omega_{U \cap V} = 0$$

pour tout couple $(X, \omega) \in \mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$, ce qui montre que $\omega_{0U} = \omega_{0V}$ et $k_U = k_V$.

Ainsi, pour toute dérivation D de $\mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$, il existe $(X_0, \omega_0) \in \mathcal{X}(M) \times Z^1(M)$ et une constante k telle que :

$$D(X, \omega) = ([X_0, X], L_{X_0}\omega - L_X\omega_0 + k\omega) .$$

Il est facile de voir que le triplet ainsi déterminé est unique.

En vertu de la proposition 1 et du théorème 1, on a le :

THÉOREME 3. *Pour toute dérivation D de L , il existe un élément unique A_0 de L et une constante unique k telle que, $\forall A \in L$, $D(A) = [A_0 + kC, A]$; le premier espace de cohomologie de Chevalley $H_1(L; L)$ de L a pour dimension un.*

On va désigner par D_k les dérivations de L de la forme :

$$D_k = ad(\tilde{X}_0 + \omega_0^v + kC).$$

Si l'on cherche les dérivations D_k telles que $D_k \circ D_k = lD_k$, alors :

- 1) si $l = 0$, il vient : $X_0 = 0$ et $k = 0$; d'où $D_0 = ad(\omega_0^v)$;
- 2) si $l \neq 0$, il vient : $X_0 = 0$ et $l = -k$; d'où $D_k = ad(\omega_0^v + kC)$.

Les dérivations $ad(\omega_0^v + kC)$ ont pour valeur propre 0 et $-k$. L'espace propre associé à la valeur propre $-k$ est $Z^1(M)^v$.

Soient L et L' les algèbres de Lie des automorphismes infinitésimaux des structures cotangentes sur les fibrés cotangents de deux variétés M et M' et soit φ un isomorphisme de L sur L' . D'après l'étude faite sur les espaces propres des dérivations de L , φ induit un isomorphisme de $Z^1(M)^v$ sur $Z^1(M')^v$ et par suite un isomorphisme de $L/Z^1(M)^v = \mathcal{X}(\widetilde{M})$ sur $L'/Z^1(M')^v = \mathcal{X}(\widetilde{M}')$. Donc les variétés M et M' sont difféomorphes [1]; d'où le :

THÉOREME 4. *Si les algèbres de Lie des automorphismes infinitésimaux des structures cotangentes sur les fibrés cotangents de deux variétés sont isomorphes, les deux fibrés cotangents sont isomorphes.*

On peut démontrer le théorème 4 d'une autre façon. D'après la proposition 1, $Z^1(M)^v$ est un idéal abélien de L . De plus, c'est le plus grand idéal abélien de L . En effet, soit J un idéal abélien quelconque de L . L'image de J par le morphisme $q : L \rightarrow \mathcal{X}(\widetilde{M})$ est un idéal abélien de $\mathcal{X}(\widetilde{M})$ qui est isomorphe à $\mathcal{X}(M)$. Or $\mathcal{X}(M)$ n'a pas d'idéal abélien. Si φ est un isomorphe de L sur L' , alors φ envoie $Z^1(M)^v$ sur $Z^1(M')^v$ et on conclut comme précédemment.

REFERENCES

- [1] I. Amemia, 'Lie algebra of vector fields and complex structure', *J. Math. Soc. Japan* **27** (1975), 545-549.
- [2] R.S. Clard and R.S. Goel, 'Almost cotangent manifolds', *J. Differential Geom.* **9** (1974), 227-242.
- [3] T.V. Duc, 'Tenseur covariant canonique sur le fibré cotangent d'ordre 2', *Bull. Sci. Math. (2)* **110** (1986), 289-301.
- [4] T.V. Duc, 'Algèbre de Lie attachée à la structure presque-tangente', *Geom. Dedicata* **23** (1987), 347-352.
- [5] T.V. Duc, 'Algèbre de Lie attachée à la forme canonique sur le fibré des repères transverses', *J. Math. Pures Appl.* **66** (1987), 265-271.

- [6] A. Lichnerowicz, 'Fibrés vectoriels, structures unimodulaires exactes et automorphismes infinitésimaux', *J. Math. Pures Appl.* **56** (1977), 183–204.
- [7] T. Nagano, '1-forms with the exterior derivative of maximal rang', *J. Differential Geom.* **2** (1968), 251–264.
- [8] F. Takens, 'Derivations of vector fields', *Compositio Math* **26** (1973), 95–99.

Laboratoire de Mathématiques
Université de Grenoble I
38402 Saint-Martin-d'Hères
Cedex, France